

Jérôme Bosche (GRECO)



Jérôme Bosche

Maître de conférences en Automatique(UFR des Sciences de l'UPJV)
Directeur adjoint de l'Unité de Recherche MIS- Modélisation, Information et Systèmes
Chercheur du sein de l'équipe COVE – Commande et Véhicules - du MIS
Membre du GRECO (Groupement de Recherches et d'Etudes en Chirurgie rObotisée)

L'utilisation de dispositifs robotiques innovants d'assistance aux gestes médico-chirurgicaux a largement contribué, ces dernières décennies, à l'amélioration de la prise en charge des patients dans les hôpitaux. Associés à des outils relevant de l'optimisation, des technologies modernes de l'intelligence artificielle ou encore du Big Data, et conjugués au savoir-faire des professionnels de la santé, les techniques de commande moderne (la commande en effort, la commande robuste, le suivi de trajectoire, l'asservissement,...) doivent permettre de rendre le dispositif plus performant et l'acte chirurgical encore moins invasif.

> télécharger le fichier (pdf)

télécharger (pdf)